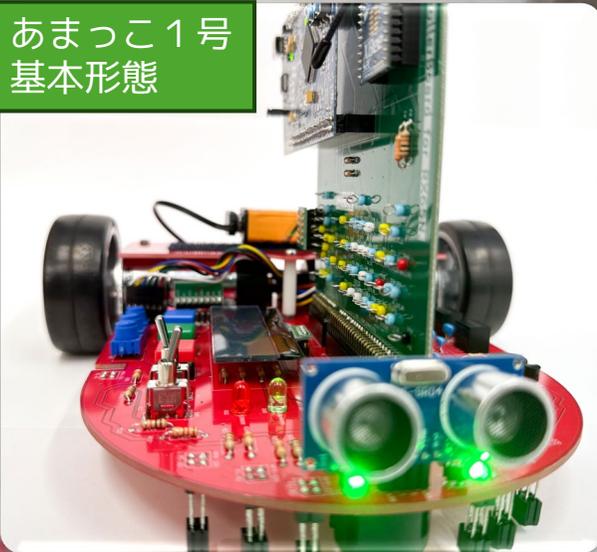


# あまっこ1号 教材概要説明書【サマリー版】

## 【あまっこ1号】の特徴

- 初学者～上級者向けのカリキュラムを展開可能
- 組み込み開発現場に必要なデバッグ手法を実践できる仕組みを搭載
- 自動動作(ラインレース)、リモコン操縦など興味を惹く動作モードを課題設定

あまっこ1号  
基本形態



Vehicle Board



Micro Controller Board



RX65Nマイコン



Arduinoマイコン



RaspberryPiマイコン

### ■Vehicle Board

- モーターと制御回路、その他さまざまなデバイスを搭載
- Micro Controller Board を接続して動作
- 電池・汎用ACアダプタにより給電

### ■Micro Controller Board, Vehicle Board

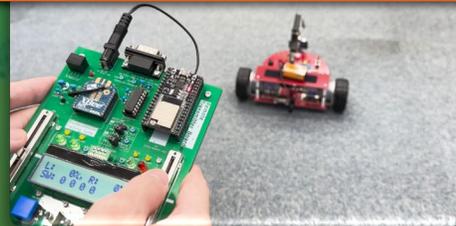
- 3種類のマイコン向けMicroControllerBoard を制作済み
- 初級者向け、中級～上級者向け、高機能マイコン等、取替えてVehicleBoardを可能

## 2種類の基本動作モードを訓練課題として設定できる

主に2種類のモードを訓練課題として設定できる。興味を引き動作により学習意欲を喚起

- ライントレースモード：センサにより黒線を検知し、黒線を追従する制御
- リモートコントロールモード：Remote Transmitter Boardからの指令で操縦するモード

リモートコントロール・モード



ラインレース・モード



Remote Transmitter Board



### ■RemoteTransmitterBoard

- 無線によりラジコン操縦

動作を観測する様々な手段を提供



信号観測のテストピン

246, L2	282, L1	248, L0	247, R0
321, L2	284, L1	260, L0	239, R0
381, L2	238, L1	244, L0	242, R0
608, L2	242, L1	257, L0	241, R0
944, L2	241, L1	245, L0	241, R0
704, L2	239, L1	254, L0	244, R0
959, L2	240, L1	251, L0	243, R0
709, L0	282, L1	282, L0	282, R0

シリアルデータ送信

現場で使われるデバッグ手法を習得できる